

Elöadásom szerepelt: szördi leírása a többi potenciálban:

$$m \ddot{\underline{r}} = \underline{F}(\underline{r}) = -\nabla V(\underline{r}) \quad r = |\underline{r}|$$

most: 2 részecske szördik számítás

$$m_1 \ddot{\underline{r}}_1 = \underline{F}_1(\underline{r}) = -\underline{F}(\underline{r}) \quad \underline{r} = \underline{r}_2 - \underline{r}_1$$

$$m_2 \ddot{\underline{r}}_2 = \underline{F}_2(\underline{r}) = \underline{F}(\underline{r}) = -\nabla V(\underline{r})$$

TKP és relativ koord. bevezetése:

$$\underline{r}_0 = \frac{m_1 \underline{r}_1 + m_2 \underline{r}_2}{m_1 + m_2} \quad \dot{\underline{r}}_0 = \frac{m_1 \dot{\underline{r}}_1 + m_2 \dot{\underline{r}}_2}{m_1 + m_2}$$

$$(m_1 + m_2) \ddot{\underline{r}}_0 = 0$$

$$\underline{r} = \underline{r}_2 - \underline{r}_1$$

$$\mu \ddot{\underline{r}} = -\nabla V(\underline{r})$$

$$\mu = \frac{1}{\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}} = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

az a szördi problémát meg tudjuk oldani;

TKP koord. rögz.:  $\underline{V} = \dot{\underline{r}}_0$  - tal rögzíti, onnan  $\underline{r}_0$

Ebben a koordinátarendszerben

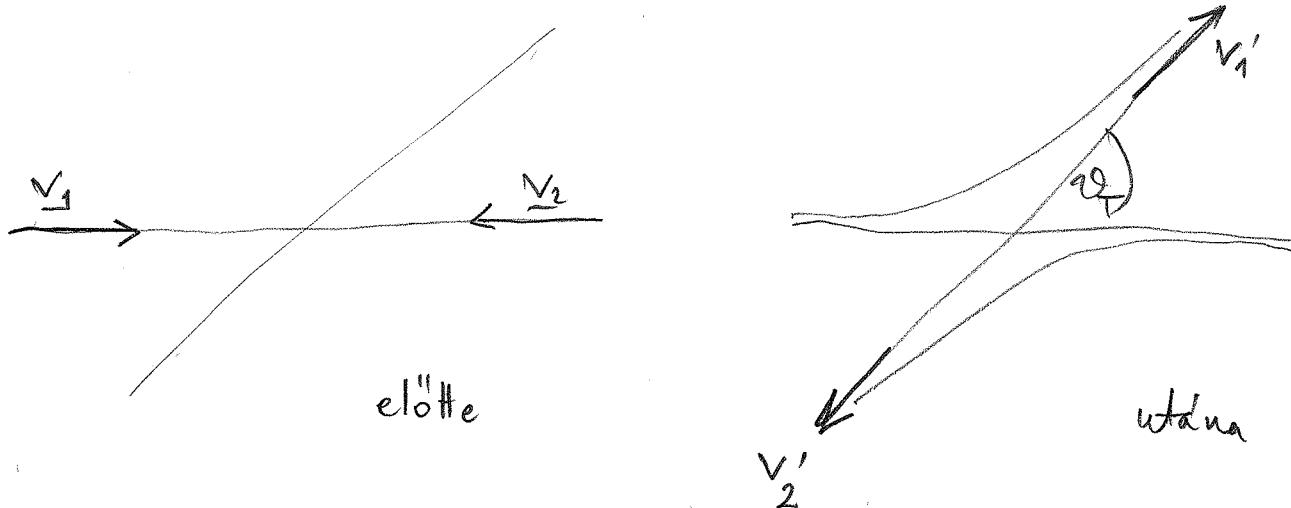
$$\underline{r}_{1T} = -\frac{m_2}{m_1 + m_2} \underline{r}$$

$$\underline{r}_{2T} = \frac{m_1}{m_1 + m_2} \underline{r}$$

$$\underline{v}_{1T} = -\frac{m_2}{m_1 + m_2} \dot{\underline{r}}$$

$$\dot{\underline{r}}_{2T} = \frac{m_1}{m_1 + m_2} \dot{\underline{r}}$$

# Szövök TKP rendszerek:



TRF lab rendszerek:  $\underline{v} + \text{helyi híd} \rightarrow \text{a sebességekhez}$

$$\underline{v}_{1L} = \underline{v} + \underline{v}_1$$

$$\underline{v}'_{1L} = \underline{v} + \underline{v}'_1$$

$$\underline{v}_{2L} = \underline{v} + \underline{v}_2$$

$$\underline{v}'_{2L} = \underline{v} + \underline{v}'_2$$

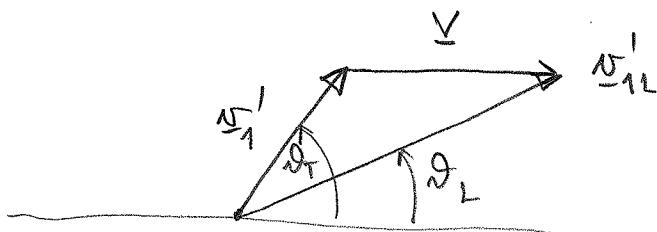
Speciális esetekben viszgálunk meg azt, amikor keletben  $m_2$  állt (target),  $m_1$  megtör (lövedék)

$$\underline{v} = \frac{m_1 \underline{v}_{1L}}{m_1 + m_2} = \frac{M}{m_2} \underline{v}_{1L}$$

$$\underline{v}_1 = \underline{v}_{1L} - \underline{v} = \left(1 - \frac{m_1}{m_1 + m_2}\right) \underline{v}_{1L} \quad (= \frac{M}{m_1} \underline{v}_{1L})$$

$$\underline{v}_2 = -\underline{v} = -\frac{m_1}{m_1 + m_2} \underline{v}_{2L}$$

a szörás utáni sebesség



$\vartheta_T$ : TKP-rendszer

$\vartheta_L$ : laborrendszer

$$\text{innen: } v_1' \sin \vartheta_T = v_{1L}' \sin \vartheta_L$$

$$v_1' \cos \vartheta_T + V = v_{1L}' \cos \vartheta_L$$

$$\text{daherum: } \operatorname{tg} \vartheta_L = \frac{v_1' \sin \vartheta_T}{v_1' \cos \vartheta_T + V} = \frac{\sin \vartheta_T}{\cos \vartheta_T + \frac{V}{v_1'}} \quad \underbrace{\qquad}_{g}$$

$$\beta = \frac{V}{v_1'} = \frac{\frac{M}{m_2} v_{1L}}{v_1'} = \frac{M}{m_2} \frac{v_{1L}}{v_1'}$$

$\cos \vartheta_L$  kifejtése: kosinusztétel alkalmazása

er a siög is  $\vartheta_T$   
er a siög is  $\vartheta_L$  (párhuzamos síkban siögek)

$$v_{1L}^2 = v_1^2 + V^2 + 2 v_1' V \cos \vartheta_T$$

und  $v_{1L}'$  kifejhető

$$\pi - \vartheta_T$$

$$\text{Igy: } \cos(\pi - \vartheta_T) = -\cos(\vartheta_T)$$

$$\cos \vartheta_L = \frac{\cos \vartheta_T + \beta}{\sqrt{1 + 2\beta \cos \vartheta_T + \beta^2}}$$

$$\text{hasonlóan: } \sin \vartheta_L = \frac{v_1' \sin \vartheta_T}{v_{1L}'} = \frac{v_1' \sin \vartheta_T}{\sqrt{v_1'^2 + V^2 + 2 v_1' V \cos \vartheta_T}} = \frac{\sin \vartheta_T}{\sqrt{1 + 2\beta \cos \vartheta_T + \beta^2}}$$

specialis eset: negatívus ütközés  $\rightarrow$  teljes kinetikus energia megnővel (nem negatívus ütk.: belső átalakulásokra fordítódik egy része; pl. magreakciók abban meg-ütközésekben)

$$\frac{\mu}{2} (\dot{r})^2 = \frac{\mu}{2} (\dot{r}')^2$$

azonban negyene  $\dot{r}_1 - v_0 : |v_1| = |v'_1|$

$$s = \frac{\mu}{m_2} \frac{v_{1L}}{v'_1} = \frac{\mu}{m_2} \frac{\frac{m_1 v_1}{\mu} v_1}{v'_1} = \frac{m_1}{m_2}$$

1-es részecské kinemű és bemenő energiájának hányadosa:

$$\frac{E'}{E} = \frac{\frac{1}{2} m_1 v_{1L}^2}{\frac{1}{2} m_1 v_{1L}^2} = \frac{(v_{1L}')^2}{(v_{1L})^2} = \frac{(v_1)^2 + v^2 + 2 v v_1 \cos \vartheta_T}{(v_{1L})^2}$$

$$v_{1L} = v_1 \quad v_1 = \frac{\mu}{m_1} v_{1L} \quad \text{így} \quad v_1' = v_1 - \text{el elosztva}$$

$$\frac{E'}{E} = \frac{(v_1')^2}{(v_{1L})^2} = \frac{1 + s^2 + 2 s \cos \vartheta_T}{m_1^2 / \mu^2} = \frac{1 + s^2 + 2 s \cos \vartheta_T}{(1+s)^2}$$

$$\frac{m_1^2}{\mu^2} = \left(\frac{m_1}{\mu}\right)^2 = \left(\frac{m_1(m_1+m_2)}{m_1 m_2}\right)^2 = \left(1 + \frac{m_1}{m_2}\right)^2 = (1+s)^2$$

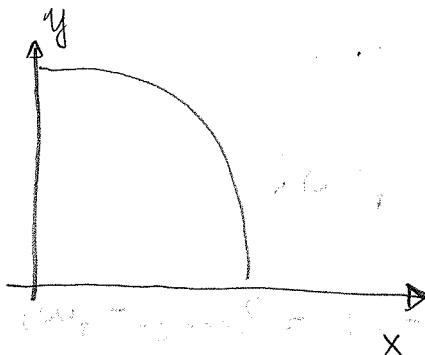
$$\text{Spec. } m_1 = m_2$$

$$\frac{E'}{E} = \frac{1 + \cos \vartheta_T}{2} = \cos \vartheta_T$$

$\vartheta = \pi$ : teljes energiat elventi alkalmanként: neutron-síordás moderátorban (nagy: H-magok)

2. Sielő részük le az  $y = ax^2$  egyenletű síkáncon.

Mekkora a kényszerés?



$y = f(x)$  a síkánca egyenlete

$$\text{(spec. } f(x) = ax^2\text{)}$$

$$\text{kényszer: } \varphi(x, y) = y - f(x) = 0$$

$$\text{diff. } \ddot{y} - f'(x)\ddot{x} = 0$$

$$\begin{aligned} \ddot{y} &= f'(x)\ddot{x} \\ \ddot{x} &= \frac{\partial \varphi}{\partial x} = -f'(x) \\ \ddot{y} &= 1 \end{aligned}$$

Lagrange-féle elsőfejű mozgáságyenletek:

$$m\ddot{x} = \lambda a_x = \lambda \frac{\partial \varphi}{\partial x} = -\lambda f'(x)$$

$$m\ddot{y} = -mg + \lambda a_y = -mg + \lambda \frac{\partial \varphi}{\partial y} = -mg + \lambda$$

a második ágyenletből  $\lambda = m\ddot{y}$ :

$$\lambda = m(\ddot{y} + g)$$

$\ddot{y}$ : a kényszerű meleg gyorsítási deriválva:  $\ddot{y} = \dot{x}, \ddot{y}$

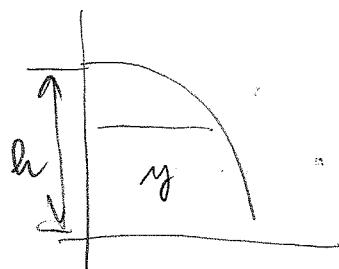
$$\ddot{y} - f'(x)\ddot{x} - f''(x)(\dot{x})^2 = 0$$

$$\ddot{x} = -\lambda f'(x)/m$$

$$\text{így } \lambda(1 + (f'(x))^2) = m(f''(x)(\dot{x})^2 + g)$$

$$\lambda = m \frac{f''(x)(\dot{x})^2 + g}{1 + (f'(x))^2}$$

✗ meghatározás: energia megnedvezés



$$\frac{1}{2}m((\dot{x})^2 + (\dot{y})^2) = mg(h-y)$$

helyes diff. eljárás:  $\dot{y} = f'(x)\dot{x}$

$$m(\dot{x})^2(1 + (f'(x))^2) = 2mg(h-y) = 2mgh - f(x)$$

$$(\dot{x})^2 = \frac{2g(h-f(x))}{1 + (f'(x))^2}$$

$$\lambda = m \frac{\frac{f''(x)\dot{x}^2}{1 + (f'(x))^2} + g}{1 + (f'(x))^2} = \frac{m}{1 + (f'(x))^2} \left( \frac{f''(x)}{1 + (f'(x))^2} \frac{2g(h-f(x))}{1 + (f'(x))^2} + g \right)$$

helyesítés:  $\lambda \nabla \varphi = \lambda \left( \frac{1}{1+4ah} \right)$

$$4ah + 1 + 4ax^2 - 4ax^2/2$$

Spec.  $f(x) = ax^2$   $\lambda = \frac{mg}{1+4ax^2} \left( \frac{2a(h-ax^2)}{1+4ax^2} + 1 \right)$   
 $f'(x) = 2ax$   
 $f''(x) = 2a$   $= mg \frac{1+4ah}{(1+4a^2x^2)^2}$

$$K = mg \frac{1+4ah}{(1+4a^2x^2)^2} \left( \frac{1}{-2ax} \right)$$

$$K = \lambda \sqrt{1 + (f'(x))^2}$$

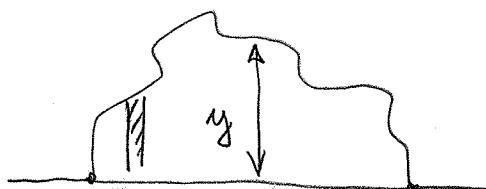
$$\text{ír } K = mg \frac{1+4ah}{(1+4a^2x^2)^{3/2}}$$

gyöbület! a deriválatra  $\perp$  lesz:  $\frac{mv^2}{R}$  R: görbe sugár

### 3. Két falu

Két falu kötélkúrást vende, egy L hossúságú kötéllel.

A györtesek a két falu addig egynes határon lehenthetők megüknek a másik falu földjéből egy akkorára darabot, amekkorát csak le tudnak henni a kötéllel. Milyen görbével kerítenek, ha a lehető legnagyobb területet akarják megszerezní?



a hataltól való távolság legyen y  
paraméter:  $l \quad 0 \leq l \leq L$   
hossz.

$$dA = y dx = y \frac{dx}{dl} dl = y \sqrt{1-y'^2} dl$$

$$dx^2 + dy^2 = dl^2 \rightarrow dx^2 = dl^2 - dy^2 = dl^2 (1 - y'(l)^2)$$

a maximalizálásra funkcionál felét:

$$A[y(l)] = \int_0^L dA(l) = \int_0^L y \sqrt{1-y'^2} dl$$

$\underbrace{\hspace{1cm}}$   
 $f(y, y', l)$

de  $f(y, y', l) = f(y, y', \infty)$   $l$ -től nem függ  $\rightarrow$  Bernoulli-f. áll.

$$B = f - y' \frac{\partial f}{\partial y'} \stackrel{!}{=} a \quad B(y, y') = y \sqrt{1-y'^2} - \frac{yy'^2}{\sqrt{1-y'^2}}$$

a  $B(y, y') = a$  egyenletet  $y'$ -re megoldhatjuk

$$y' = \pm \sqrt{1-y^2/a^2} \quad / \text{dl - lel lesorowna}$$

$$\frac{dy}{\sqrt{1-y^2/a^2}} = dl$$

+ előrelétezés nöön  
a lehetséges  
megtérülhet

$$a \cdot \arcsin \frac{y}{a} = l - l_0$$

Paraméterek (integráláni állandók, Beltrami-f. konstans)

azonossítása: peremfeltételek

$$\begin{array}{ll} l=0-\text{ban} & y(0)=0 \\ l=L-\text{ben} & y(L)=0 \end{array} \quad \left. \begin{array}{l} \text{tengely lekíntés} \\ \text{egy területet} \end{array} \right\}$$

$$y = a \cdot \sin \frac{l - l_0}{a}$$

$$y(0) = a \sin \frac{-l_0}{a} \Rightarrow \text{ha } y(0) = 0 \quad l_0 = 0$$

$$y(L) = a \cdot \sin \left( \frac{L}{a} \right) \Rightarrow a = \frac{L}{\pi}$$

$$y(L) = \frac{L}{\pi} \sin \left( \pi \frac{L}{L} \right) \quad \frac{L}{a} = \text{szög}$$

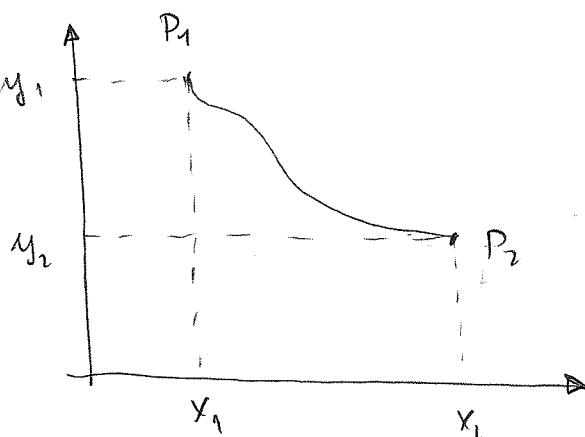
$$\begin{aligned} x(l) = ? \quad x'(l) &= \pm \sqrt{1 - y'(l)^2} = \sqrt{1 - \frac{l^2}{\pi^2} \frac{\pi^2}{L^2} \cos^2 \left( \frac{\pi l}{L} \right)} = \\ &= \pm \sin \left( \frac{\pi l}{L} \right) \quad \text{pl. - lehet} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow x(l) = \mp \frac{L}{\pi} \cos \left( \frac{\pi l}{L} \right)$$

erőfölkör! max terület adott kerüettel: kör!

#### 4. A brachistochron - probléma

- 5 -



Adott a síkban

$$P_1 = (x_1, y_1)$$

$$P_2 = (x_2, y_2)$$

$$x_2 > x_1$$

$$y_1 > y_2$$

pontok. Határoznuk meg azt a  
P<sub>1</sub>-et P<sub>2</sub>-vel összekötő görbét,

amikor - csak a gravitációs erő hatására alatt - egy test a  
leggyorsabban (legrövidebb idő alatt) elhalad le P<sub>1</sub>-ből  
P<sub>2</sub>-re!

Felkelték relevantisége:  $y = y(x)$  : fr. alakjában levezethetünk  
a megoldást.

$$\frac{ds}{dt} = \sqrt{\frac{ds^2}{dt^2}} = ? \quad ds^2 = dx^2 + dy^2 = dx^2 (1 + y'(x)^2)$$

v meghatározása: energia meghatározása:

$$\frac{1}{2} m v^2 + mgy = \text{all.} = \frac{1}{2} m v_1^2 + mgy_1 =: mgy_0$$

$$y_0 = y_1 + \frac{v_1^2}{2g}$$

$$v = \sqrt{2g(y_0 - y)}$$

ezzel:

$$dt = \frac{1}{\sqrt{2g}} \sqrt{\frac{1 + y'^2}{y_0 - y}}$$

a törles idő:

$$T[y(x)] =$$

$$\int_{x_1}^{x_2} \frac{1}{\sqrt{2g}} \sqrt{\frac{1 + y'^2}{y_0 - y}}$$

Ez is  $\int f(x, y, y') dx$  alakú variációs probléma; f x-től

nem függ  $\Rightarrow$  a Bernoulli-f állandó

$$f = \frac{1}{\sqrt{2g}} \sqrt{\frac{1+y'^2}{y_0-y}}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y'} = \frac{1}{\sqrt{2g}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{\frac{1+y'^2}{y_0-y}}} \cdot \frac{2y'}{y_0-y}$$

$$B = t - y' \frac{\partial f}{\partial y'} = \frac{1}{\sqrt{2g}} \sqrt{\frac{1+y'^2}{y_0-y}} - \frac{1}{\sqrt{2g}} \frac{y'^2}{\sqrt{\frac{1+y'^2}{y_0-y}} (y_0-y)} = -\sqrt{\frac{2g}{2a}}$$

$a = \text{all. felől}$

innen az egyenlet  $y'$ -re megoldható;

még egyszerűsítve

$$-\frac{1}{\sqrt{2a}} = \frac{1}{\sqrt{2g}} B = -\frac{1}{\sqrt{(1+y'^2)(y_0-y)}}$$

$$y'^2 = -1 + \frac{2a}{y_0-y}$$

$$y' = -\sqrt{-1 + \frac{2a}{y_0-y}} = -\frac{\sqrt{2a + (y_0-y)}}{\sqrt{y_0-y}}$$

előrelélezés

$$dx = -\frac{\sqrt{y_0-y} dy}{\sqrt{2a} \sqrt{1 - \frac{1}{2a}(y_0-y)}}$$

$\underbrace{\sin^2(\xi/2)}$

integralvärdetesitets

$$\frac{y_0 - y}{2a} = \sin^2 \frac{\xi}{2}$$

$$-\frac{dy}{2a} = 2 \sin \frac{\xi}{2} \cos \frac{\xi}{2} \frac{d\xi}{2}$$

$$dy = -2a \sin \frac{\xi}{2} \cos \frac{\xi}{2} d\xi$$

$$\sqrt{\frac{y_0 - y}{2a}} = \sin \frac{\xi}{2}$$

intervallva:

$$dx = -\sin \frac{\xi}{2} \frac{1}{\sqrt{1 - \sin^2 \frac{\xi}{2}}} (-2a \sin \frac{\xi}{2} \cos \frac{\xi}{2} d\xi)$$

$$= \sin^2 \frac{\xi}{2} d\xi$$

$$\int \sin^2 \frac{\xi}{2} d\xi = \frac{\xi - \sin \xi}{2}$$

intervallva:  $x - x_0 = a(\xi - \sin \xi)$

$$y - y_0 = -2a \sin^2 \frac{\xi}{2} = -a(1 - \cos \xi)$$



$$\sin^2 \frac{\xi}{2} = ?$$

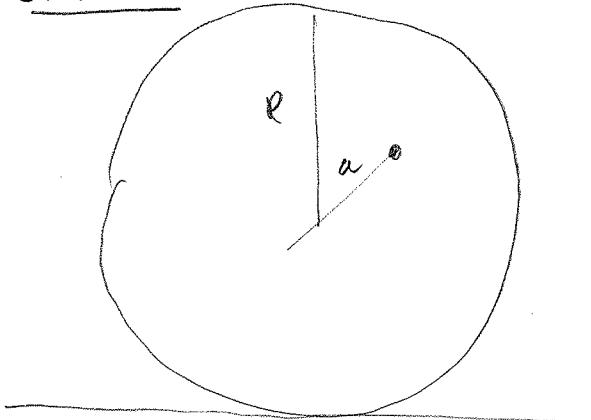
$$\cos \xi = \cos^2 \frac{\xi}{2} + \sin^2 \frac{\xi}{2}$$

$$= (1 - \sin^2 \frac{\xi}{2}) - \sin^2 \frac{\xi}{2}$$

$$\Rightarrow \sin^2 \frac{\xi}{2} = \frac{1 - \cos \xi}{2}$$

gjö, de vilken görde er?

Ciklois:



gördül

ha a leányug forog,  
a körepponttól a-va  
lévő pont a körepponttól  
az  $\begin{pmatrix} a \cos \varphi \\ a \sin \varphi \end{pmatrix}$

pontban van.

De, ha gördül, a körepponta  $\begin{pmatrix} R\varphi \\ 0 \end{pmatrix}$  helyen van  
a pont helye:

$$\begin{pmatrix} R\varphi \\ R \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \cos \varphi \\ a \sin \varphi \end{pmatrix}$$

$$x = R\varphi + a \cos \varphi$$

$$y = R\varphi + a \sin \varphi$$

Sok súmpontból erdekes görbe.

(Pl. cikloisdarabon morgó test kis reigjei: "periódusido"  
amplitidő fülek)

Cikloisök:

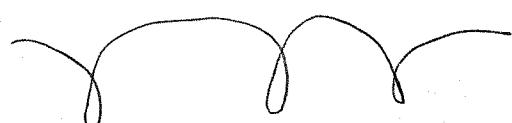


$$a < R$$



$$a = R$$

evoluta: görbületi kp-ök  
halvára



$$a > R$$

ciklos ciklois evolútája vele  
egylevágó